

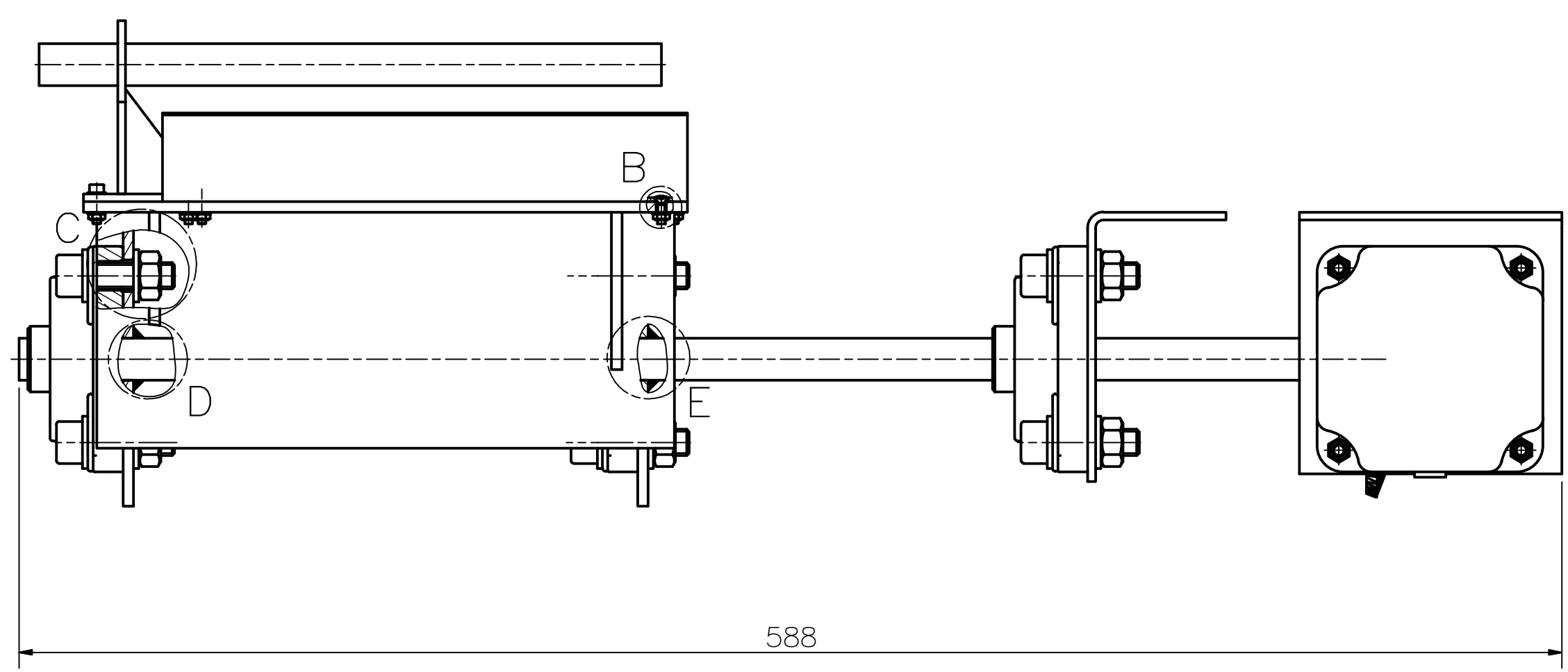
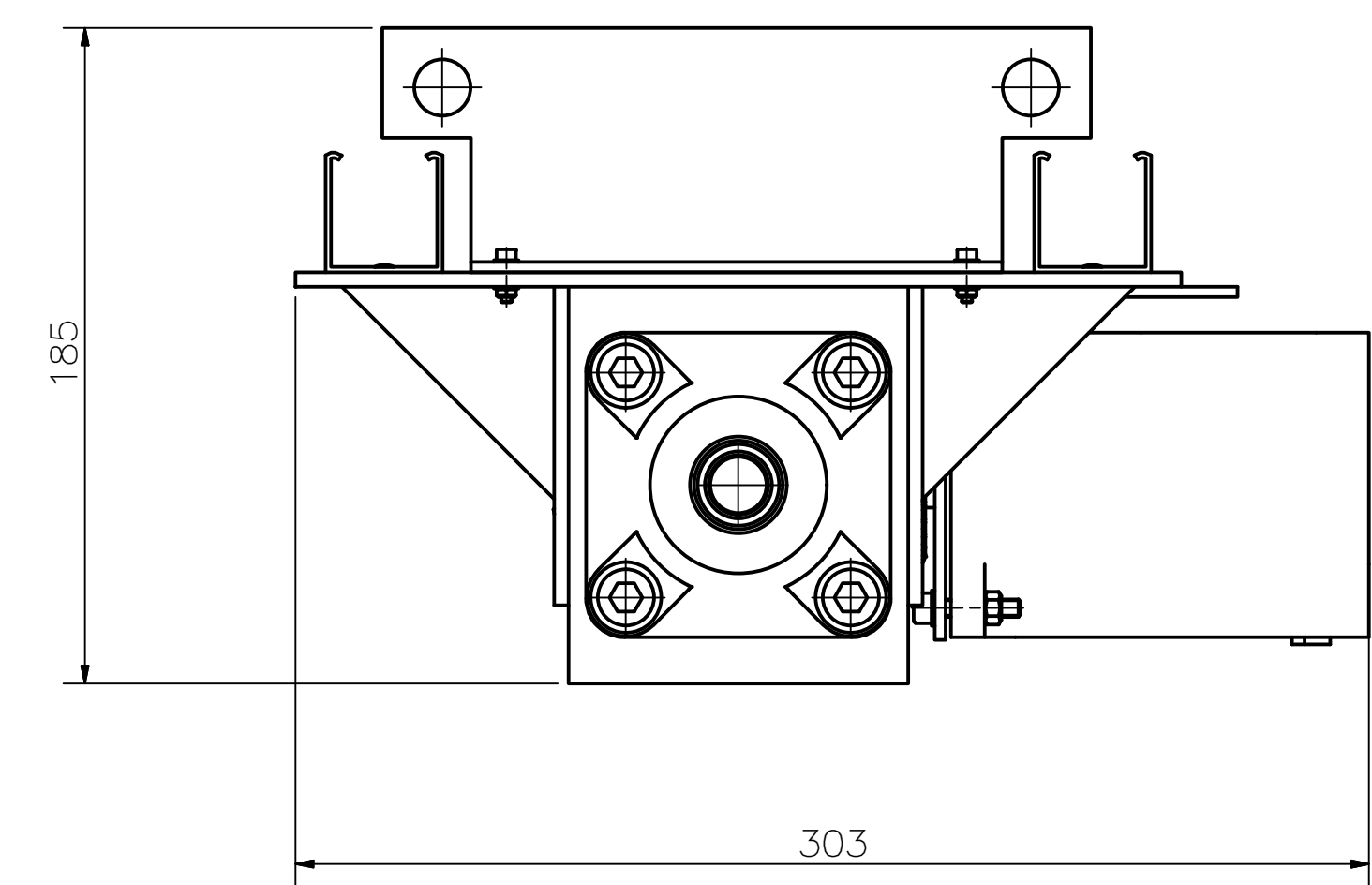
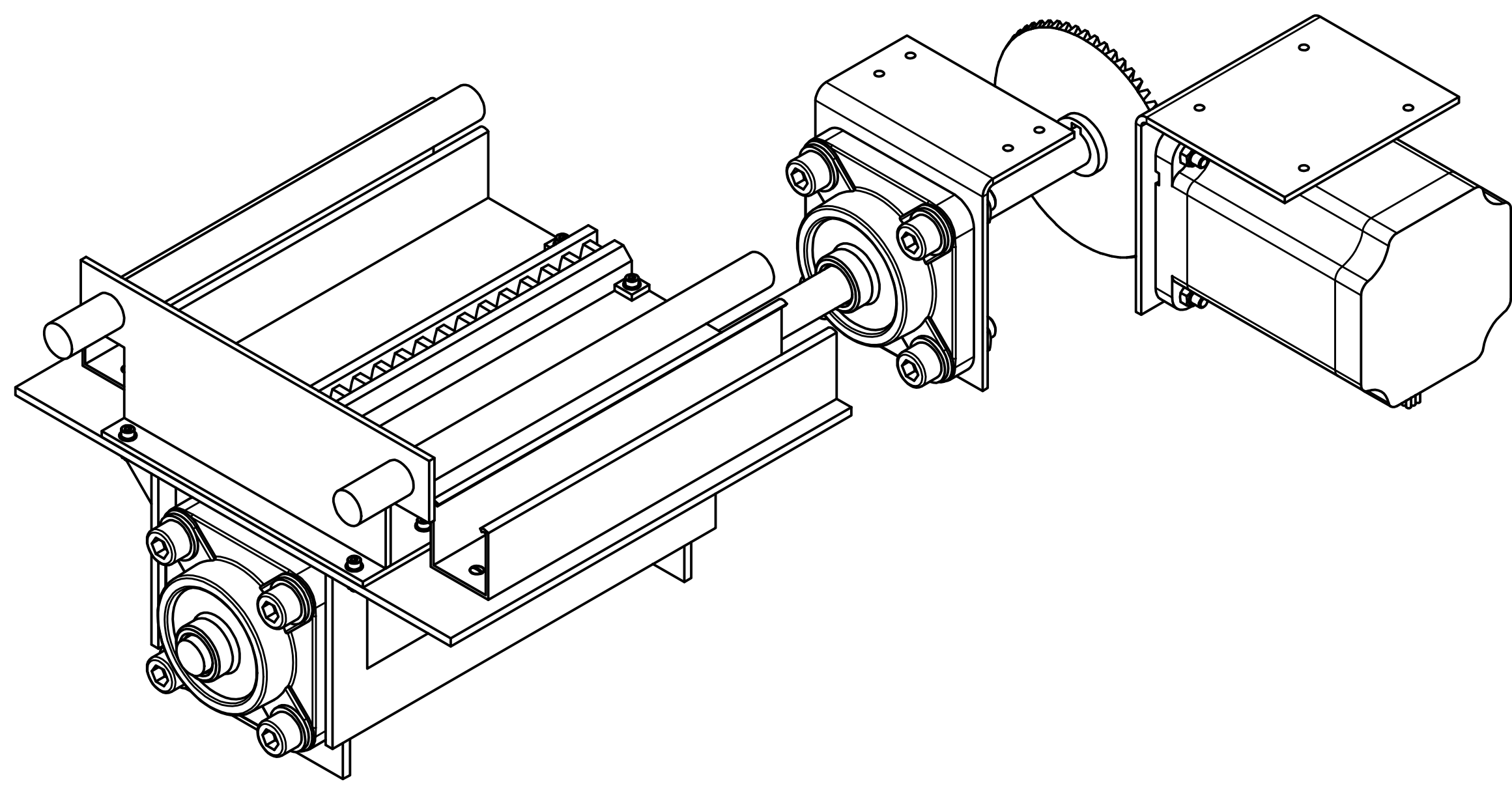
DETALLE A
ESCALA 1:1

DETALLE B
ESCALA 2:1

DETALLE C
ESCALA 2:1

DETALLE D
ESCALA 1 : 1

DETALLE E
ESCALA 1 : 1



PARTS LIST					
16	8	PERNO AVELLANADO – M3x10	ISO 2010	AISI 304	PSM TECHNOLOGIES
15	2	LENGÜETA DE AJUSTE B 5x5x10		St 60	PSM TECHNOLOGIES
14	1	MOTOR A PASOS BIPOLAR NEMA 34			ORIENTAL MOTOR
13	1	SOPORTE BASE NEMA 34		AISI 304	A4–D–51
12	4	PERNO SOCKET – M5 x 25	ISO 4762	AISI 304	PSM TECHNOLOGIES
11	1	ENGRANAJE CÓNICO TRANSMISOR		ASTM A36	A4–D–50
10	1	ENGRANAJE CÓNICO TRANSMITIDO		ASTM A36	A3–D–49
9	1	GUIA CALIBRADA D16		AISI 304	PSM TECHNOLOGIES
8	1	SOPORTE EJE MESA BASCULANTE		AISI 304	A4–D–48
7	5	SOPORTE UCF 203			RODYTRANS
6	20	PERNO SOCKET – M10 x 35	ISO 4762	AISI 304	PSM TECHNOLOGIES
5	2	CREMALLERA MESA BASCULANTE		ASTM A36	VEX ROBOTICS
4	16	PERNO SOCKET – M3 x 12	ISO 4762	AISI 304	PSM TECHNOLOGIES
3	4	RIEL U100 MESA BASCULANTE		ASTM A36	SODIMAC
2	1	ESTRUCTURA SOLDADA MESA BASCULANTE		AISI 304	A3–D–47
1	2	SOPORTE CON GUIAS LINEALES		AISI 304	A3–D–46
POS.	CANT.	DESCRIPCIÓN	NORMA	MATERIAL	OBSERVACIONES
PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DEL PERÚ					
CIENCIAS E INGENIERÍA—INGENIERÍA MECATRÓNICA					
MÉTODO DE PROYECCIÓN		MTR280–A705–10M1			ESCALA
		MESA BASCULANTE			1:2
		GUTIERREZ ZAMUDIO, JORGE			FECHA: 2018.10.30
					LÁMINA: A1–SE–05